# CORNEA THICKNESS MEASURING INSTRUMENT

Patent Number:

JP5146409

Publication date:

1993-06-15

Inventor(s):

MORIMOTO AKIO; others: 02

Applicant(s)::

**TOPCON CORP** 

Requested Patent:

JP5146409

Application Number: JP19910310401 19911126

Priority Number(s):

IPC Classification:

A61B3/12

EC Classification:

Equivalents:

#### Abstract

PURPOSE:To eliminate the measurement errors by personal differences by arranging the optical axes of illuminating and photodetecting optical systems symmetrically with the optical axis of the eye to be examined and measuring the cornea thickness in accordance with the photoelectric transfer signals corresponding to the reflected luminous fluxes from the front and rear surfaces of the cornea. CONSTITUTION: The illuminating and photodetecting optical systems 17, 22 are arranged symmetrically with the optical axis O2 of an observation optical system 10 for the front eye part. The slit illuminating luminous flux reflected from the cornea 15 is reflected partly toward a one-dimensional line sensor 28 by a half mirror and the rest is transmitted therethrough. The slit reflected luminous fluxes P1, P2 from the front and rear surfaces 30, 31 of the cornea 15 are received and the photoelectric transfer signals are outputted in the one- dimensional line sensor 28. A measuring circuit 35 measures the thickness of the cornea 15 in accordance therewith. The measurement errors by the individual differences are eliminated in such a manner and the measurement accuracy is improved.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出職公開番号

## 特開平5-146409

(43)公開日 平成5年(1993)6月15日

(51) Int.Cl.5

識別配号 庁内整理番号

F 1

技術表示箇所

A 6 1 B 3/12

7807-4C

A 6 1 B 3/12

D

## 審査請求 未請求 請求項の数1(全 6 頁)

(21)出願番号

特願平3-310401

(71)出顧人 000220343

(22)出顧日

平成3年(1991)11月26日

株式会社トプコン 東京都板橋区蓮沼町75番1号

(72)発明者 森本 章夫

東京都板橋区蓮沼町75番1号株式会社トプ

コン内

(72)発明者 西尾 幸治

東京都板橋区蓮沼町75番1号株式会社トプ

コン内

(72)発明者 花村 嘉彦

東京都板橋区蓮沼町75番1号株式会社トプ

コン内

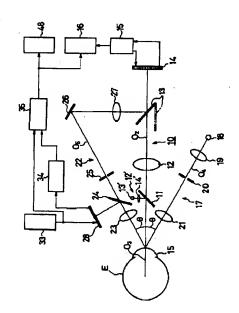
(74)代理人 弁理士 西脇 民雄

## (54)【発明の名称】 角膜厚さ測定装置

#### (57)【要約】

【目的】 個人差による測定誤差の解消を図ると共に瀕 定精度の向上を図ることのできる角膜厚さ測定装置を提 供することを目的とする。

【構成】 角膜厚さ測定装置は、被検眼Eの光軸〇aに対して斜め方向から照明光を角膜15に向けて照射する照明光学系17と、角膜15の表面30からの反射光束と裏面31からの反射光束とを受光する受光光学系22とと確え、照明光学系17の光軸と受光光学系22の光軸とは被検眼の光軸に対してほぼ左右対称位置に配置され、受光光学系22には各反射光束の結像位置に微小光電素子列からなる光電変換素子が設けられ、光電変換素子は表面30からの反射光束による光電変換信号とに基づき角膜15の厚さを計測する計測回路35に接続されている。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 被検眼の光軸に対して斜め方向から照明 光を角膜に向けて照射する照明光学系と、前配角膜の表 面から反射された反射光束と前記角膜の裏面から反射さ れた反射光束とを受光する受光光学系とを備え、

前記照明光学系の光輪と前記受光光学系の光輪とは、前 記被検眼の光軸に対してほぼ左右対称位置に配置され、 前記受光光学系には前記各反射光束の結像位置に微小光 電素子列からなる光電変換案子が設けられ、該光電変換 る光電変換信号と前記角膜の裏面から反射された反射光 東に対応する光電変換信号とに基づき前記角膜の厚さを 計測する計測回路に接続されていることを特徴とする角 膜厚さ測定装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[00011

【産業上の利用分野】本発明は、角膜の厚さを光学的に 測定する角膜厚さ測定装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来から、角膜の厚さを光学的に測定す 20 る角膜厚さ瀕定装置として、図1に示すようにスリット 照明光Pを被検眼1の光軸Oiに沿って入射させ、所定 角度 $\theta$ の方向から角膜2を観察しながらプレンパラレル 3を回転させ、図2に示すように像2bと像21~とが重 ならせ、そのプレンパラレル3の回転角φに基づき角膜 の厚さを測定する角膜厚さ測定装置が知られている。 [00031

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、この従 来の角膜厚さ測定装置は、測定者が角膜2を観察しなが る構成であるため、個人差、時間差による測定誤差が生 じると共に、像2bと像2f´を合致させるのが困難で、 測定者及び被検者に疲労を生じさせ易いという欠点があ

【0004】本発明は上記事情に鑑みなされたものであ って、個人差による測定誤差の解消を図ると共に測定精 度の向上を図ることのできる角膜厚さ測定装置を提供す ることを目的とする。

[0005]

測定装置は、被検眼の光軸に対して斜め方向から照明光 を角膜に向けて照射する照明光学系と、前記角膜の表面 から反射された反射光束と前配角膜の裏面から反射され た反射光束とを受光する受光光学系とを備え、前配照明 光学系の光軸と前記受光光学系の光軸とは、前記被検眼 の光軸に対してほぼ左右対称位置に配置され、前記受光 光学系には前記各反射光束の結像位置に微小光電素子列 からなる光電変換素子が設けられ、該光電変換素子は前 配角膜の表面から反射された反射光束に対応する光電変

する光電変換信号とに基づき前記角膜の厚さを計測する 計測回路に接続されている。

[0006]

【作用】本発明に係わる角膜厚さ測定装置によれば、被 検眼の光軸に対して斜め方向から照明光束が角膜に向け て照射される。その照明光束は主として境界面である角 膜の表面と角膜の裏面とで反射される。その角膜の表面 で反射された反射光束の光量とその角膜の裏面で反射さ れた反射光束の光量とは、被検眼の光軸に沿って照明光 素子は前紀角膜の表面から反射された反射光束に対応す 10 束を角膜に向けて照射した場合の反射光束の光量に較べ て大きい。受光光学系は、その角膜の表面で反射された 反射光東とその角膜の裏面で反射された反射光東とを受 光する。光電変換素子は角膜の表面から反射された反射 光束に対応する光電変換信号と角膜の裏面から反射され た反射光束に対応する光電変換信号とを出力する。計測 回路は、角膜の表面から反射された反射光束に対応する 光電変換信号と角膜の裏面から反射された反射光束に対 応する光電変換信号とに基づき角膜の厚さを計測する。 [0007]

> 【実施例】次に、本発明の角膜厚さ測定装置の実施例を 図3~図6に基づいて説明する。

【0008】図3はその角膜厚さ測定装置を示す平面図 であって、図3において、10は被検眼Eの前眼部を観 察する前眼部観察光学系である。この前眼部観察光学系 10は、ハーフミラー11、対物レンズ12、光路切り 換えミラー13、エリアCCD14から大略構成され、 〇2はその光軸である。被検眼Eの前眼部は図示を略す 前眼部照明光源によって照明される。ハーフミラー11 はアライメント光学系12~の一部を構成している。光 ら像2bと像2f~とを合致させて角膜2の厚さを測定す 30 路切り換えミラー13はアライメントが完了する前まで は前眼部観察光学系10の光路から退避されている。ア ライメント光学系12~はアライメント用光源13~、 投影レンズ14 から概略構成される。 アライメント光 学系12 からのアライメント指標光東は被検眼Eの角 膜15に投影される。角膜15により反射されたアライ メント指標光束はハーフミラー11、対物レンズ12を 介してエリアCCD14に被検眼Eの前眼部像と共に結 像される。エリアCCD14は駆動処理回路15により 走査されると共に処理され、その前眼部像とアライメン 【課題を解決するための手段】本発明に係わる角膜厚さ 40 ト指標像とがモニター16に表示される。測定者は図示 を略す固視標を固視させつつアライメント指標像を観察 することにより被検眼Eに対する装置光学系のアライメ ントを行う。光路切り換えミラー13はアライメントが 完了すると前眼部観察光学系10の光路に挿入される。

【0009】前眼部観察光学系10の光軸〇2を境に一 側には照明光学系17が設けられている。照明光学系1 7は被検眼Eの光軸O:に対して斜め方向からスリット 照明光を角膜15に向けて照射する役割を果たす。照明 光学系17は照明光源18、集光レンズ19、スリット 換信号と前記角膜の裏面から反射された反射光束に対応 50 20、投影レンズ21からなり、〇 $\mathfrak o$ はその光軸であ

る。光軸 $O_1$ は光軸 $O_2$ に対して $\theta$ の傾きを持っている。 【0010】前眼部観察光学系10の光軸○₂を境に他 傾には受光光学系22が設けられている。受光光学系2 2は対物レンズ23、ハーフミラー24、視野校り2 5、全反射ミラー26、結像レンズ27から概略なって いる。受光光学系22の光軸Osは前眼部観察光学系1 0 の光軸O₂に対して光軸O₄とほぼ対称に配置されてい る。アライメント完了時点で照明光学系17の光軸〇4 と受光光学系22の光軸Osとは被検眼Eの光軸Osに対 してほぼ対称となる。角膜15により反射されたスリッ 10 ト照明光東は対物レンズ23を介してハーフミラー24 に導かれる。ハーフミラー24はその反射光束の一部を 光電変換素子としての一次元ラインセンサー28に向け て反射し、残りを透過する。ハーフミラー24を透過し た反射光束は視野絞り25の位置でいったん結像され、 全反射ミラー26により結像レンズ27に向けて反射さ れ、結像レンズ27、光路切り換えミラー13を介して エリアCCD14に結像され、角膜15の内皮像がモニ ター16に表示される。一次元ラインセンサ28と視野 校り25とはアライメントが完了した状態で角膜15の 20 内皮位置に関してほぼ共役である。

【0011】その一次元ラインセンサー28には図4に 示すように角膜15の表面30からのスリット反射光束 P:と角膜15の裏面31からのスリット反射光東P:と が受光される。この図4において、Piiはスリット20 の端縁20aによって定義される照明光束であり、Piz はスリット20の端縁20bによって定義される照明光 東であり、Pisは角膜15の表面30において反射され た光東P11を示す反射光東であり、P14は角膜15の事 面31において反射された光東P:1を示す反射光東であ る。また、P1sは角膜15の表面30において反射され た光東P12を示す反射光東であり、P16は角膜15の裏 面31において反射された光東P12を示す反射光東であ る。さらに、実線で示す照明光東K1はスリット20の 中央を通る主光東であり、K1は角膜15の表面30に おいて反射された反射主光束を示し、K2は角膜15の 裏面31において反射された反射主光東を示している。

【0012】一次元ラインセンサー28の機小光電素子列は駆動回路33によって駆動走査される。駆動回路33は図5(イ)に示すようにクロックパルスCを一定周期で出力する。一次元ラインセンサ28からは反射光東P1とに基づいて図5(ロ)に示す光電変換信号が出力される。その図5(ロ)において、符号S1は反射光東P1に対応する光電変換信号であり、符号S2は反射光東P1に対応する光電変換信号である。光電変換信号S1においてその立ち上がり部S11は角膜15の表面30において反射された反射光東P11に対応し、立ちに反射光東P13に対応している。また、光電変換信号S1においてをすされている。また、光電変換信号S1においてよりである。

において反射された反射光東P14に対応し、立ち下がり 部S22は角膜15の裏面31において反射された反射光東P14に対応している。光電変換信号S1のフラット部 F1は反射光東P14と反射光東P15との間の反射光東によるものであり、光電変換信号S2のフラット部F1は反射光東P14と反射光東P14との間の反射光東によるものである。光電変換信号S1と光電変換信号S2との間の出力が若干低くなっているのは、角膜実質からの反射光東が境界面に較べて小さいからである。

【0013】一次元ラインセンサ28からの光電変換出力は、増幅回路34によって増幅されて計測回路35に 入力される。計測回路35は図6に示すように微分回路36を有する。微分回路36は光電変換信号S1、S1に 基づいて図5(ハ)に示すように微分出力B1、B1、B1、B1を出力する。微分出力B1は立ち上がり部S11に 基づく信号であり、微分出力B1は立ち上がり部S11に 基づく信号であり、微分出力B1は立ち上がり部S11に 基づく信号であり、微分出力B1は立ち下がり部S11に 基づく信号である。

り 【0014】 微分出力B1、B1はピーク検出器37に入力される。 微分出力B1、B1は反転回路38により反転されてピーク検出器39に入力される。ピーク検出器37はその微分出力B1、B1に基づき図5(二)に示すクロックパルスCL1、CL1を出力し、ピーク検出器39はその微分出力B2、B1に基づき図5(ボ)に示すクロックパルスCL1、CL1は分周器40に入力され、クロックパルスCL1、CL1は分周器41に入力され、クロックパルスCL1、CL1により四となる。分周器41はクロックパルスCL1によりコーとなる。分周器41はクロックパルスCL1によりコーとなる。分周器41はクロックパルスCL1によりコーとなる。

【0015】分層器40の出力はアンド回路42の一入力端子に入力され、アンド回路42の他入力端子にはクロック信号発生器43の基準クロック信号が入力されている。分層器41の出力はアンド回路44の一入力端子に入力され、アンド回路44の他入力端子には基準の出り合きが入力されている。アンド回路42は分層器40がハイの間、図5(へ)に示す基準クロック信号SCLで通過させ、アンド回路42の出力はカウンタ45に入力され、アンド回路42の出力はカウンタ46に入力され、アンド回路42の出力はカウンタ46に入力され、アンド回路44の出力はカウンタ46に入力され、アンド回路44の出力はカウンタ46に入力され、アンド回路44の出力はカウンタ46に入力され、アンド回路446は基準クロック信号SCLでの個数をカウントする。カウンタ46のカウント情報とは演算回路47に入力され、ス

た反射光束 P  $_1$  に対応している。また、光電変換信号 0016 クロックパルス  $_2$  においてその立ち上がり部  $_3$  に対応し、クロックパルス  $_4$  に対応し、クロックパルス  $_5$  においてその立ち上がり部  $_5$  に対応し、クロックパルス  $_6$  においてその立ち上がり部  $_6$  に対応し、クロックパルス  $_6$  においてその立ち上がり部  $_6$  に対応し、クロックパルス  $_6$  においてその立ち上がり  $_6$  に対応し、クロックパルス  $_6$  においてきない  $_6$  においてきない  $_6$  に対応し、クロックパルス  $_6$  においてきない  $_6$  においてきない

5

クパルスCL:とクロックパルスCL:との間隔D:は図 4に示す距離しょに対応している。また、間隔Diと間隔 Daとの平均値Dは図4に示す距離しに対応している。 角膜15の概略厚さd゛と距離Lとの間には、照明主光 東K1の角膜15の表面30における点Aから照明主光  $\bar{\pi}K_1$ の角膜 15の裏面 31 における点A  $\hat{\pi}$ までの長さ をWとすると、三角関数の公式により、

 $L = Wcos (90^{\circ} - 2\theta)$ 

 $d = W\cos\theta$ 

より、

 $d = L\cos\theta/\cos(90^{\circ} - 2\theta)$ 

ここで、角度 $\theta$ を30°に設定すると、

d = L

すなわち、角膜15の概略厚さは「は距離しで表わされ る.

【0017】なお、ここで得られる角膜15の概略厚さ d んぱ、空気と角膜との屈折率の相違、角膜の曲率を無 視して計算した値であり、これらを補正することにより 角膜15の厚さdを正確に求めることができる。 たとえ ば、角膜15の厚さdは角膜頂点Hから点H  $\acute{}$  までの長 20-22  $\cdots$  22  $\cdots$  ②光光学系さを加えることにより補正される。

【0018】これらの演算は演算部47によって行わ れ、その演算結果はモニター15、あるいはプリンター 48に向かって出力される。

[0019]

【発明の効果】本発明に係る角膜厚さ測定装置は、以上

説明のように構成したので、個人差による測定誤差の解 消を図ると共に測定精度の向上を図ることができるとい う効果を奪する。

【図面の簡単な説明】

【図1】 従来の角膜厚さ測定装置の光学系を示す図であ

【図2】従来の角膜厚さ測定装置の測定方法を説明する ための説明図である。

【図3】本発明に係わる角膜厚さ測定装置の光学系の実 10 施例を示す平面図である。

【図4】 本発明に係わる角膜厚さ測定装置の光学系によ る照明光束の反射状態の説明図である。

【図5】本発明に係わる計測回路のタイミングチャート 図である。

【図6】本発明に係わる計測回路の詳細構成を示すプロ ック図である。

【符号の説明】

15…角膜

17…照明光学系

28…一次元ラインセンサ (光電変換業子)

30…表面

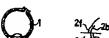
3 1 …裏面

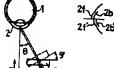
35…計測回路

E…被檢眼

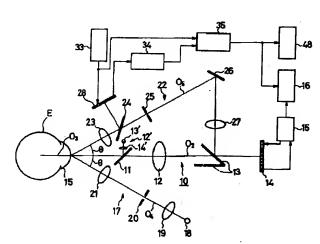
Ot ~Os…光軸

[図1] [图2]

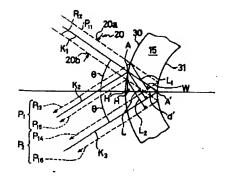




[図3]



[2]4]



[图5]

